# 一、CAN协议简介

## 1.1、CAN应用场合

汽车，船舶、工业。尤其是汽车领域，比如J1939协议

## 1.2、CAN的特点

## 1.3、CAN电气属性

1、两根差分线：CAN\_H和CAN\_L

2、两个电平：显性电平和隐形电平：

显性电平：表示逻辑0，此时CAN\_H比CAN\_L高，分别是3.5V和1.5V，电位差2V。

隐形电平：表示逻辑1，此时CAN\_H和CAN\_L都是2.5V，电位差0V

## 1.4、CAN帧格式

https://blog.csdn.net/daweihuahuo/article/details/78352762

1、数据帧

2、遥控帧

3、错误帧

4、过载帧

5、间隔帧

数据帧和遥控帧有标准格式和扩展格式

# 二、I.MX6ULL FlexCAN简介

6ULL必须使用CAN收发芯片，

# 三、使能FlexCAN驱动

1、CAN1\_TX接UART3\_CTS，CAN1\_RX接UART3\_RTS

2、修改设备树，添加CAN1对应的引脚节点

3、修改flexcan1的节点内容

# 四、CAN测试

## 4.1、移植iproute2

## 4.2、移植can-utils